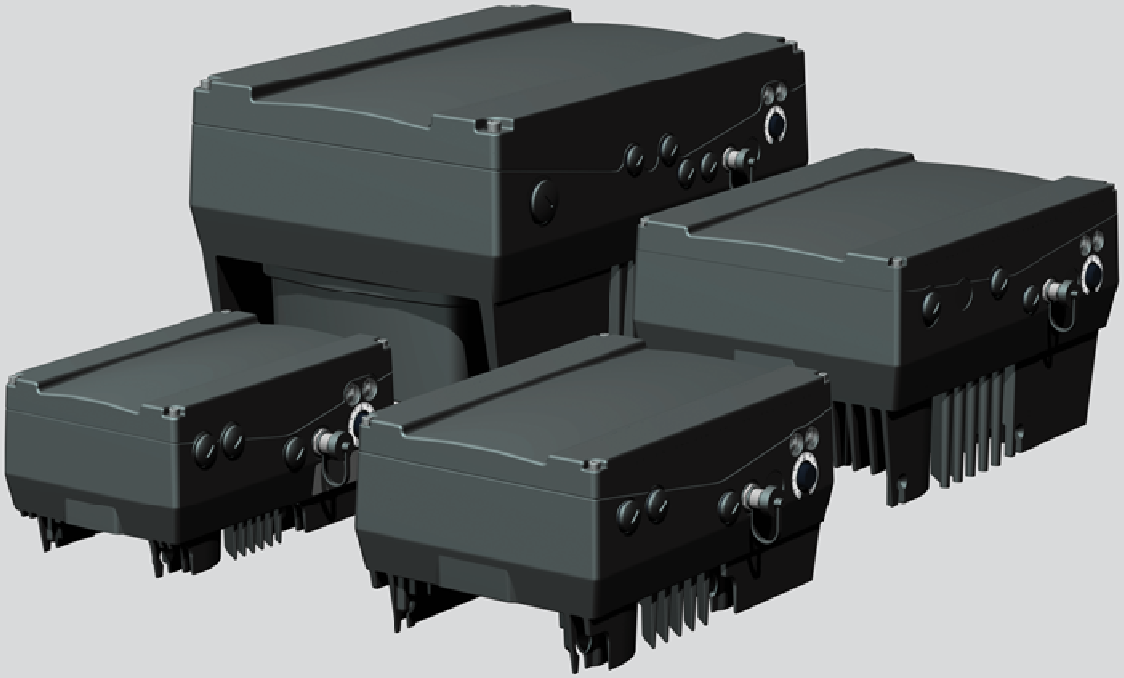
Parameterliste

2FC4...-1ST | 2FC4...-1PB | 2FC4...-1PN |
2FC4...-1SC | 2FC4...-1CB



G-Serie
G-Series
Seitenkanal
Side Channel

C-Serie
C-Series
Klaue
Claw

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
1.020	Minimal-Frequenz	0 - 400 [Hz]		Die Minimal-Frequenz ist die Frequenz, die vom Antriebsregler geliefert wird, sobald er freigegeben ist und kein zusätzlicher Sollwert ansteht. Diese Frequenz wird unterschritten, wenn: a) während aus dem Stillstand des Antriebs, beschleunigt wird. b) der FU gesperrt wird. Die Frequenz reduziert sich dann bis auf 0 Hz, bevor er gesperrt ist. c) der FU reversiert (1.150). Das Umkehren des Drehfeldes erfolgt bei 0 Hz. d) die Standby-Funktion (3.070) aktiv ist.	Typabhängig	Immer
1.021	Maximal-Frequenz	5 - 400 [Hz]		Die Maximal-Frequenz ist die Frequenz, die der Antriebsregler maximal ausgibt, in Abhängigkeit vom Sollwert.	Siehe Leistungsschild	Immer
1.050	Bremszeit 1	0,1 - 1000 [s]		Die Bremszeit 1 ist die Zeit, die der Antriebsregler braucht, um von der max. Frequenz (1.021) auf 0 Hz abzubremsen. Wenn die eingestellte Bremszeit nicht eingehalten werden kann, wird die schnellst mögliche Bremszeit realisiert.	Typabhängig	Immer
1.051	Hochlaufzeit 1	0,1 - 1000 [s]		Die Hochlaufzeit 1 ist die Zeit, die der Antriebsregler braucht um von 0 Hz auf die max. Frequenz zu beschleunigen. Die Hochlaufzeit kann durch bestimmte Umstände verlängert werden, z. B. Überlast des Antriebsreglers.	Typabhängig	Immer
1.052	Bremszeit 2	0 - 1000 [s]		Die Bremszeit 2 ist die Zeit, die der Antriebsregler braucht, um von der max. Frequenz (1.021) auf 0 Hz abzubremsen. Wenn die eingestellte Bremszeit nicht eingehalten werden kann, wird die schnellst mögliche Bremszeit realisiert.	10	Immer
1.053	Hochlaufzeit 2	0 - 1000 [s]		Die Hochlaufzeit 2 ist die Zeit, die der Antriebsregler braucht um von 0 Hz auf die max. Frequenz zu beschleunigen. Die Hochlaufzeit kann durch bestimmte Umstände verlängert werden, z. B. Überlast des Antriebsreglers.	10	Immer
1.054	Auswahl Rampe	0 - 9		Auswahl des genutzten Rampenpaares.	0	Immer
			0	Bremszeit 1 (1.050) / Hochlaufzeit 1 (1.051)		
			1	Bremszeit 2 (1.052) / Hochlaufzeit 2 (1.053)		
			2	Digitaleingang 1 (False = Rampenpaar 1 / True = Rampenpaar 2)		
			3	Digitaleingang 2 (False = Rampenpaar 1 / True = Rampenpaar 2)		
			4	Digitaleingang 3 (False = Rampenpaar 1 / True = Rampenpaar 2)		
			5	Digitaleingang 4 (False = Rampenpaar 1 / True = Rampenpaar 2)		
			6	Kundenspez. SPS		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			7	Analogeingang 1		
			8	Analogeingang 2		
			9	Virtueller Ausgang 1		
1.100	Betriebsart	0 - 3		Nach erfolgter Software- (1.131) und Hardware-Freigabe gilt.	0	Immer
			0	Frequenzstellbetrieb, mit dem Sollwert der gewählten Sollwertquelle (1.130)		
			1	PID Prozessregler, mit dem Sollwert des PID-Prozessreglers (3.050 – 3.071)		
			2	Festfrequenzen, mit den in den Parametern 2.051 – 2.057 festgelegten Frequenzen		
			3	Auswahl über Kundenspez. SPS		
1.130	Sollwertquelle	0 - 10		Bestimmt die Quelle von dem der Sollwert gelesen werden soll.	1	Immer
			0	Internes Poti		
			1	Analogeingang 1		
			2	Analogeingang 2		
			3	MMI/PC		
			4	SAS		
			6	Motorpoti (MOP)		
			7	Summe Analogeingänge 1 und 2		
			8	PID Festsollwerte (3.062 bis 3.069)		
			9	Feldbus		
			10	Kundenspez. SPS		
1.131	SW-Freigabe	0 - 15		⚠ **WARNUNG! Nach erfolgter Änderung kann der Motor ggf. direkt anlaufen!**	0	Immer
			0	Digitaleingang 1		
			1	Digitaleingang 2		
			2	Digitaleingang 3		
			3	Digitaleingang 4		
			4	Analogeingang 1 (muss in Parameter 4.030 gewählt werden)		
			5	Analogeingang 2 (muss in Parameter 4.050 gewählt werden)		
			6	Feldbus		
			7	SAS		
			8	Digitaleingang 1 rechts / Digitaleingang 2 links 1.150 muss auf „0“ eingestellt werden		
			9	Autostart		
			10	Kundenspez. SPS		
			11	Festfrequenz-Eingänge (alle Eingänge, die im Parameter 2.050 ausgewählt wurden)		
			12	Internes Poti		
			13	Folientastatur		
			14	MMI/PC		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			15	Virtueller Ausgang 1		
1.132	Anlaufschutz	0 - 8	Auswahl des Verhaltens auf die Regelfreigabe (Parameter 1.131). Keine Wirkung, wenn Autostart gewählt wurde.		0	Immer
			0	Sofortstart bei High-Signal am Starteingang der Regelfreigabe		
			1	Start nur bei steigender Flanke am Starteingang der Regelfreigabe		
			2	Digitaleingang 1 (Funktion aktiv bei High-Signal)		
			3	Digitaleingang 2 (Funktion aktiv bei High-Signal)		
			4	Digitaleingang 3 (Funktion aktiv bei High-Signal)		
			5	Digitaleingang 4 (Funktion aktiv bei High-Signal)		
			6	Kundenspez. SPS		
			7	Analogeingang 1		
			8	Analogeingang 2		
1.150	Drehrichtung	0 - 13	Auswahl der Drehrichtung.		1	Immer
			0	Abhängig vom Vorzeichen des Sollwertes: > 0 = vorwärts; < 0 = rückwärts		
			1	nur Vorwärts (keine Änderung der Drehrichtung möglich)		
			2	nur Rückwärts (keine Änderung der Drehrichtung möglich)		
			3	Digitaleingang 1 (0 V = Vorwärts, 24 V = Rückwärts)		
			4	Digitaleingang 2 (0 V = Vorwärts, 24 V = Rückwärts)		
			5	Digitaleingang 3 (0 V = Vorwärts, 24 V = Rückwärts)		
			6	Digitaleingang 4 (0 V = Vorwärts, 24 V = Rückwärts)		
			7	Kundenspez. SPS		
			8	Analogeingang 1		
			9	Analogeingang 2		
			10	Folientastatur Taste Drehrichtung		
			11	Folientastatur Taste 1 rechts / 2 links (immer)		
			12	Folientastatur Taste 1 rechts / 2 links (über stopp)		
			13	Virtueller Ausgang 1		
1.180	Quittierfunktion	0 - 7	Auswahl der Quelle für die Fehlerquittierung. Auto-Quittierung siehe 1.181. Fehler können erst quittiert werden, wenn der Fehler nicht mehr ansteht. Bestimmte Fehler können nur durch Aus- und Einschalten des Reglers quittiert werden, siehe Liste der Fehler in der Betriebsanleitung.		3	Immer
			0	keine manuelle Quittierung möglich		
			1	steigende Flanke am Digitaleingang 1		

© Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			2	steigende Flanke am Digitaleingang 2		
			3	steigende Flanke am Digitaleingang 3		
			4	steigende Flanke am Digitaleingang 4		
			5	Folientastatur		
			6	Analogeingang 1		
			7	Analogeingang 2		
1.181	Auto-Quittierung	0 - 1000 [s]		Neben der Quittierfunktion (1.180) kann auch eine automatische Fehlerquittierung gewählt werden. 0 = keine automatische Quittierung > 0 = Zeit für die automatische Rücksetzung des Fehlers in Sekunden	0	Immer
1.182	Auto-Quitt Anz	0 - 500		Neben der Auto-Quittierfunktion (1.181) kann hier die Anzahl der maximalen Autoquittierungen begrenzt werden. 0 = keine Begrenzung der automatischen Quittierungen > 0 = Anzahl der maximal erlaubten automatischen Quittierungen	5	Immer
2.050	Festfrequenz Mod	0 - 3	Auswahl der genutzten Digitaleingänge für die Festfrequenzen.		1	Immer
			0	Digital In 1 (Festfrequenz 1) (2.051)		
			1	Digital In 1, 2 (Festfrequenzen 1 - 3) (2.051 bis 2.053)		
			2	Digital In 1, 2, 3 (Festfrequenzen 1 - 7) (2.051 bis 2.057)		
			3	Folientastatur Taste 1 = Frequenz 1 / Taste 2 = Frequenz 2		
2.051	Festfrequenz 1	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 1, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfrequenz.	34	Immer
2.052	Festfrequenz 2	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 2, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfrequenz.	67	Immer
2.053	Festfrequenz 3	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 3, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfrequenz.	50	Immer
2.054	Festfrequenz 4	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 4, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfre-	0	Immer

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
				quenz.		
2.055	Festfrequenz 5	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 5, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfrequenz.	0	Immer
2.056	Festfrequenz 6	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 6, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfrequenz.	0	Immer
2.057	Festfrequenz 7	-400 - 400 [Hz]		Die Festfrequenz 7, die in Abhängigkeit von dem Schaltmuster an den in Parameter 2.050 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll. Siehe Betriebsanleitung Kapitel 5.2.1 Festfrequenz.	0	Immer
2.150	MOP DI Auswahl	0 - 8	Auswahl Quelle zur Erhöhung/Reduzierung des Sollwertes (Motorpotentiometer).		0	Immer
			0	Digitaleingang 1 + / Digitaleingang 2 -		
			1	Digitaleingang 1 + / Digitaleingang 3 -		
			2	Digitaleingang 1 + / Digitaleingang 4 -		
			3	Digitaleingang 2 + / Digitaleingang 3 -		
			4	Digitaleingang 2 + / Digitaleingang 4 -		
			5	Digitaleingang 3 + / Digitaleingang 4 -		
			6	Analogeingang 1 + / Analogeingang 2 - (Auswahl in Parameter 4.030 / 4.050)		
			7	Kundenspez. SPS		
			8	Folientastatur Taste 1 - / Taste 2 +		
2.151	MOP Schrittweite	0 - 100 [%]		Schrittweite, in der der Sollwert pro Tastendruck verändert werden soll.	1	Immer
2.152	MOP Schrittzeit	0,02 - 1000 [s]		Gibt die Zeit an, in der sich der Sollwert aufsummiert bei dauerhaft anliegendem Signal.	0,04	Immer
2.153	MOP Reakt.Zeit	0,02 - 1000 [s]		Gibt die Zeit an, bis das anliegende Signal als dauerhaft gilt.	0,3	Immer
2.154	MOP Speichernd	0 - 1	Legt fest, ob der Sollwert des Motorpotis auch nach Netzausfall erhalten bleibt.		0	Immer
			0	deaktiviert		
			1	aktiviert		
3.050	PID-P Verstärk.	0 - 100		Verstärkungsfaktor Proportionalanteil des PID-Reglers.	0,25	Immer
3.051	PID-I Verstärk.	0 - 100 [1/s]		Verstärkungsfaktor Integralanteil des PID-Reglers.	0,25	Immer
3.052	PID-D Verstärk.	0 - 100 [s]		Verstärkungsfaktor Differenzialanteil des PID-Reglers.	0	Immer

© Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
3.060	PID-Istwert	0 - 2	Eingangsquelle, aus der der Istwert des PID Prozessregler eingelesen wird.		1	Immer
			0	Analogeingang 1		
			1	Analogeingang 2		
			2	Kundenspez. SPS		
3.061	PID-Invers	0 - 1	Die Istwertquelle (Parameter 3.060) wird Invertiert.		0	Immer
			0	deaktiviert		
			1	aktiviert		
3.062	PID-Festsollw. 1	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 1, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.063	PID-Festsollw. 2	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 2, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.064	PID-Festsollw. 3	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 3, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.065	PID-Festsollw. 4	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 4, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.066	PID-Festsollw. 5	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 5, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.067	PID-Festsollw. 6	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 6, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.068	PID-Festsollw. 7	0 - 100 [%]		PID-Festsollwert 7, der in Abhängigkeit vom Schaltmuster an den in Parameter 3.069 eingestellten Digitaleingängen 1 – 3 ausgegeben werden soll (muss in Parameter 1.130 gewählt werden).	0	Immer
3.069	PID-Festsoll Mod	0 - 2	Auswahl der genutzten Digitaleingänge für die Festfrequenzen.		0	Immer
			0	Digital In 1 (PID-Festsollwert 1) (3.062)		
			1	Digital In 1, 2 (PID-Festsollwert 1 - 3) (3.062 bis 3.064)		
			2	Digital In 1, 2, 3 (PID-Festsollwert 1 - 7) (3.062 bis 3.068)		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
3.070	PID-Standbyzeit	0 - 1000 [s]		Wenn der Antriebsregler, die eingestellte Zeit mit seiner minimal Frequenz (Parameter 1.020) fährt, wird der Motor gestoppt (0 Hz), siehe auch Kap. 5.2.1 PID-Prozessregelung. 0 = deaktiviert >0 = Wartezeit bis zur Aktivierung der Standbyfunktion	0	Immer
3.071	PID-Standbyhyst.	0 - 50 [%]		Aufweckbedingung des PID Reglers aus der Standbyfunktion. Wenn die Regeldifferenz größer als der eingestellte Wert in % ist, startet die Reglung wieder, siehe auch Betriebsarten-PID-Regler.	0	Immer
3.072	PID Trocken. Zeit	0-32767 [s]		Überwachung des PID-Istwertes von dem Anfangswert 0 % auf eine Erhöhung von 5 % bezogen auf den auf die eingestellte Zeit	0	Immer
3.073	PID Sollwert min	0 - 100 [%]		Angabe des min PID-Sollwertes bezogen auf den PID-Istwert (Grenzwertangabe)	0	Immer
3.074	PID Sollwert max	0 - 100 [%]		Angabe des max PID-Sollwertes bezogen auf den PID-Istwert (Grenzwertangabe)	100	Immer
4.020	AI1-Eingangstyp	1 - 2		Typ des Analogeingang 1.	1	Immer
			1	Spannungseingang		
			2	Stromeingang		
4.021	AI1-Norm. Low	0 - 100 [%]		Legt den minimalen Wert des Analogeingang 1 prozentual vom Bereichsendwert fest. Beispiel: 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %	0	Immer
4.022	AI1-Norm. High	0 - 100 [%]		Legt den maximalen Wert des Analogeingang 1 prozentual vom Bereichsendwert fest. Beispiel: 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %	98	Immer
4.023	AI1-Totgang	0 - 100 [%]		Totgang in Prozent des Bereichsendwertes der Analogeingänge.	0	Immer
4.024	AI1-Filterzeit	0,02 - 1 [s]		Filterzeit der Analogeingänge in Sekunden.	0,02	Immer
4.030	AI1-Funktion	0 - 1		Funktion der Analogeingang 1.	0	Immer
			0	Analogeingang		
			1	Digitaleingang		
4.033	AI1-phys Einheit	0 - 10		Auswahl verschiedener anzuzeigender physikalischer Größen.	0	Immer
			0	%		
			1	bar		
			2	mbar		
			3	psi		
			4	Pa		
			5	m3/h		
			6	l/min		
			7	°C		

© Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			8	°F		
			9	m		
			10	mm		
4.034	AI1-phys min	-10000 - 10000		Auswahl der unteren Grenze einer anzuzeigenden physikalischen Größe.	0	Immer
4.035	AI1-phys max	-10000 - 10000		Auswahl der oberen Grenze einer anzuzeigenden physikalischen Größe.	100	Immer
4.036	AI1 Zeit Drahtbr	0 - 32767 [s]		Überwachung des analogen Eingangs 1 auf Drahtbruch nach eingestellten Zeit.	0,5	Immer
4.050	AI2-Eingangstyp	1 - 2		Typ des Analogeingang 2.	2	Immer
			1	Spannungseingang		
			2	Stromeingang		
4.051	AI2-Norm. Low	0 - 100 [%]		Legt den minimalen Wert der Analogeingänge prozentual vom Bereichsendwert fest. Beispiel: 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %	0	Immer
4.052	AI2-Norm. High	0 - 100 [%]		Legt den maximalen Wert der Analogeingänge prozentual vom Bereichsendwert fest. Beispiel: 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %	98	Immer
4.053	AI2-Totgang	0 - 100 [%]		Totgang in Prozent des Bereichsendwertes der Analogeingänge.	0	Immer
4.054	AI2-Filterzeit	0,02 - 1 [s]		Filterzeit der Analogeingänge in Sekunden.	0,02	Immer
4.060	AI2-Funktion	0 - 1		Funktion der Analogeingang 2.	0	Immer
			0	Analogeingang		
			1	Digitaleingang		
4.063	AI2-phys Einheit	0 - 10		Auswahl verschiedener anzuzeigender physikalischer Größen.	0	Immer
			0	%		
			1	bar		
			2	mbar		
			3	psi		
			4	Pa		
			5	m3/h		
			6	l/min		
			7	°C		
			8	°F		
			9	m		
			10	mm		
4.064	AI2-phys min	-10000 - 10000		Auswahl der unteren Grenze einer anzuzeigenden physikalischen Größe.	0	Immer
4.065	AI2-phys max	-10000 - 10000		Auswahl der oberen Grenze einer anzuzeigenden physikalischen Größe.	100	Immer
4.066	AI2 Zeit	0 - 32767		Überwachung des analogen Eingangs 2 auf	0,5	Immer

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
	Drahtbr	[s]		Drahtbruch nach eingestellten Zeit.		
4.100	AO1-Funktion	4.100	Auswahl des Prozesswertes, der am Analogausgang ausgegeben wird. Je nach gewähltem Prozesswert muss die Normierung (4.101/4.102) angepasst werden.		5	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Zwischenkreisspannung		
			2	Netzspannung		
			3	Motorspannung		
			4	Motorstrom		
			5	Istfrequenz		
			6	extern durch Drehzahlsensor (wenn vorhanden) gemessene Drehzahl		
			7	aktueller Winkel oder Position (wenn vorhanden)		
			8	IGBT Temperatur		
			9	Innentemperatur		
			10	Analogeingang 1		
			11	Analogeingang 2		
			12	Sollfrequenz		
			13	Motorleistung		
			14	Drehmoment		
			15	Feldbus		
			16	PID-Sollwert		
			17	PID-Istwert		
			18	Frequenzsollwert n. Rampe		
			19	Drehzahl-Istwert		
			20	Frequenz-Istwert Betrag		
			21	Drehmoment Betrag		
			22	Frequenzsollwert n. Rampe Betrag		
			23	Frequenz-Sollwert Betrag		
			24	Drehzahl-Istwert Betrag		
4.101	AO1-Norm. Low	-32767 - 32767		Beschreibt, welcher Bereich auf die 0 – 10 V Ausgangsspannung bzw. 0 – 20 mA Ausgangsstrom aufgelöst werden soll.	0	Immer
4.102	AO1-Norm.-High	-32767 - 32767		Beschreibt, welcher Bereich auf die 0 – 10 V Ausgangsspannung bzw. 0 – 20 mA Ausgangsstrom aufgelöst werden soll.	Typabhängig	Immer
4.110	DI1-invers	0 - 1	Mit diesem Parameter kann der Digitaleingang 1 invertiert werden.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
4.111	DI2-invers	0 - 1	Mit diesem Parameter kann der Digitaleingang 2 invertiert werden.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
4.112	DI3-	0 - 1	Mit diesem Parameter kann der Digitaleingang 3 inver-		0	Immer

© Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
	invers		tiert werden.			
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
4.113	DI4-invers	0 - 1	Mit diesem Parameter kann der Digitaleingang 4 invertiert werden.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
4.150	DO1-Funktion	0 - 51	Auswahl der Prozessgröße, auf die der Ausgang schalten soll.		18	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Zwischenkreisspannung		
			2	Netzspannung		
			3	Motorspannung		
			4	Motorstrom		
			5	Frequenz-Istwert		
			6	–		
			7	–		
			8	IGBT Temperatur		
			9	Innentemperatur		
			10	Fehler (NO)		
			11	Fehler invertiert (NC)		
			12	Endstufen Freigabe		
			13	Digitaleingang 1		
			14	Digitaleingang 2		
			15	Digitaleingang 3		
			16	Digitaleingang 4		
			17	Betriebsbereit		
			18	Bereit		
			19	Betrieb		
			20	Betriebsbereit + Bereit		
			21	Betriebsbereit + Bereit + Betrieb		
			22	Bereit + Betrieb		
			23	Motorleistung		
			24	Drehmoment		
			25	Feldbus		
			26	Analogeingang 1		
			27	Analogeingang 2		
			28	PID-Sollwert		
			29	PID-Istwert		
			30	STO-Kanal 1		
			31	STO-Kanal 2		
			32	Frequenzsollwert n. Rampe		
			33	Frequenzsollwert		
			34	Drehzahl-Istwert		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			35	Frequenz-Istwert Betrag		
			36	Drehmoment Betrag		
			37	Frequenzsollwert n. Rampe Betrag		
			38	Frequenz-Sollwert Betrag		
			39	Drehzahl-Istwert Betrag		
			50	Motorstromgrenze aktiv		
			51	Soll-Ist Vergleich Para. 6.070 - 6.071		
4.151	DO1-On	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.152	DO1-Off	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.170	DO2-Funktion	0 - 51	Auswahl der Prozessgröße, auf die der Ausgang schalten soll.		18	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Zwischenkreisspannung		
			2	Netzspannung		
			3	Motorspannung		
			4	Motorstrom		
			5	Frequenz-Istwert		
			6	–		
			7	–		
			8	IGBT Temperatur		
			9	Innentemperatur		
			10	Fehler (NO)		
			11	Fehler invertiert (NC)		
			12	Endstufen Freigabe		
			13	Digitaleingang 1		
			14	Digitaleingang 2		
			15	Digitaleingang 3		
			16	Digitaleingang 4		
			17	Betriebsbereit		
			18	Bereit		
			19	Betrieb		
			20	Betriebsbereit + Bereit		
			21	Betriebsbereit + Bereit + Betrieb		
			22	Bereit + Betrieb		
			23	Motorleistung		
			24	Drehmoment		
			25	Feldbus		
			26	Analogeingang 1		
			27	Analogeingang 2		
			28	PID-Sollwert		
			29	PID-Istwert		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			30	STO-Kanal 1		
			31	STO-Kanal 2		
			32	Frequenzsollwert n. Rampe		
			33	Frequenzsollwert		
			34	Drehzahl-Istwert		
			35	Frequenz-Istwert Betrag		
			36	Drehmoment Betrag		
			37	Frequenzsollwert n. Rampe Betrag		
			38	Frequenz-Sollwert Betrag		
			39	Drehzahl-Istwert Betrag		
			50	Motorstromgrenze aktiv		
			51	Soll-Ist Vergleich Para. 6.070 - 6.071		
4.171	DO2-On	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.172	DO2-Off	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.190	Rel.1-Funktion	0 - 51	Auswahl der Prozessgröße, auf die der Ausgang schalten soll.		19	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Zwischenkreisspannung		
			2	Netzspannung		
			3	Motorspannung		
			4	Motorstrom		
			5	Frequenz-Istwert		
			6	–		
			7	–		
			8	IGBT Temperatur		
			9	Innentemperatur		
			10	Fehler (NO)		
			11	Fehler invertiert (NC)		
			12	Endstufen Freigabe		
			13	Digitaleingang 1		
			14	Digitaleingang 2		
			15	Digitaleingang 3		
			16	Digitaleingang 4		
			17	Betriebsbereit		
			18	Bereit		
			19	Betrieb		
			20	Betriebsbereit + Bereit		
			21	Betriebsbereit + Bereit + Betrieb		
			22	Bereit + Betrieb		
			23	Motorleistung		
			24	Drehmoment		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			25	Feldbus		
			26	Analogeingang 1		
			27	Analogeingang 2		
			28	PID-Sollwert		
			29	PID-Istwert		
			30	STO-Kanal 1		
			31	STO-Kanal 2		
			32	Frequenzsollwert n. Rampe		
			33	Frequenzsollwert		
			34	Drehzahl-Istwert		
			35	Frequenz-Istwert Betrag		
			36	Drehmoment Betrag		
			37	Frequenzsollwert n. Rampe Betrag		
			38	Frequenz-Sollwert Betrag		
			39	Drehzahl-Istwert Betrag		
			50	Motorstromgrenze aktiv		
			51	Soll-Ist Vergleich Para. 6.070 - 6.071		
4.191	Rel.1-On	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.192	Rel.1-Off	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.193	Rel.1-On Verzög	0 - 10000 [s]		Gibt die Dauer der Einschaltverzögerung an.	0	Immer
4.194	Rel.1-Off Verzög	0 - 10000 [s]		Gibt die Dauer der Ausschaltverzögerung an.	0	Immer
4.210	Rel.2-Funktion	0 - 51	Auswahl der Prozessgröße, auf die der Ausgang schalten soll.		0	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Zwischenkreisspannung		
			2	Netzspannung		
			3	Motorspannung		
			4	Motorstrom		
			5	Frequenz-Istwert		
			6	–		
			7	–		
			8	IGBT Temperatur		
			9	Innentemperatur		
			10	Fehler (NO)		
			11	Fehler invertiert (NC)		
			12	Endstufen Freigabe		
			13	Digitaleingang 1		
			14	Digitaleingang 2		
			15	Digitaleingang 3		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			16	Digitaleingang 4		
			17	Betriebsbereit		
			18	Bereit		
			19	Betrieb		
			20	Betriebsbereit + Bereit		
			21	Betriebsbereit + Bereit + Betrieb		
			22	Bereit + Betrieb		
			23	Motorleistung		
			24	Drehmoment		
			25	Feldbus		
			26	Analogeingang 1		
			27	Analogeingang 2		
			28	PID-Sollwert		
			29	PID-Istwert		
			30	STO-Kanal 1		
			31	STO-Kanal 2		
			32	Frequenzsollwert n. Rampe		
			33	Frequenzsollwert		
			34	Drehzahl-Istwert		
			35	Frequenz-Istwert Betrag		
			36	Drehmoment Betrag		
			37	Frequenzsollwert n. Rampe Betrag		
			38	Frequenz-Sollwert Betrag		
			39	Drehzahl-Istwert Betrag		
			50	Motorstromgrenze aktiv		
			51	Soll-Ist Vergleich Para. 6.070 - 6.071		
4.211	Rel.2-On	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.212	Rel.2-Off	-32767 - 32767		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.213	Rel.2-On Verzög	0 - 10000 [s]		Gibt die Dauer der Einschaltverzögerung an.	0	Immer
4.214	Rel.2-Off Verzög	0 - 10000 [s]		Gibt die Dauer der Ausschaltverzögerung an.	0	Immer
4.230	VO Funktion	0 - 51	Auswahl der Prozessgröße, auf die der Ausgang schalten soll.		???	???
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Zwischenkreisspannung		
			2	Netzspannung		
			3	Motorspannung		
			4	Motorstrom		
			5	Frequenz-Istwert		
			6	–		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			7	–		
			8	IGBT Temperatur		
			9	Innentemperatur		
			10	Fehler (NO)		
			11	Fehler invertiert (NC)		
			12	Endstufen Freigabe		
			13	Digitaleingang 1		
			14	Digitaleingang 2		
			15	Digitaleingang 3		
			16	Digitaleingang 4		
			17	Betriebsbereit		
			18	Bereit		
			19	Betrieb		
			20	Betriebsbereit + Bereit		
			21	Betriebsbereit + Bereit + Betrieb		
			22	Bereit + Betrieb		
			23	Motorleistung		
			24	Drehmoment		
			25	Feldbus		
			26	Analogeingang 1		
			27	Analogeingang 2		
			28	PID-Sollwert		
			29	PID-Istwert		
			30	STO-Kanal 1		
			31	STO-Kanal 2		
			32	Frequenzsollwert n. Rampe		
			33	Frequenzsollwert		
			34	Drehzahl-Istwert		
			35	Frequenz-Istwert Betrag		
			36	Drehmoment Betrag		
			37	Frequenzsollwert n. Rampe Betrag		
			38	Frequenz-Sollwert Betrag		
			39	Drehzahl-Istwert Betrag		
			50	Motorstromgrenze aktiv		
			51	Soll-Ist Vergleich Para. 6.070 - 6.071		
4.231	VO On	-10000 - 10000 [s]		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.232	VO Off	-10000 - 10000 [s]		Überschreitet die eingestellte Prozessgröße die Einschaltgrenze, so wird der Ausgang auf 1 gesetzt.	0	Immer
4.233	VO On Verzög.	0 - 32767 [s]		Gibt die Dauer der Einschaltverzögerung an.	0	Immer
4.234	VO Off Verzög.	0 - 32767 [s]		Gibt die Dauer der Ausschaltverzögerung an.	0	Immer

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
5.010	Externer Fehler1	0 - 7	Auswahl der Quelle über den ein Externer Fehler gemeldet werden kann. Wenn an dem gewählten Digitaleingang ein High-Signal anliegt, schaltet der Antriebsregler mit Fehler Nr. 23 Externer Fehler 1. Mit Hilfe der Parameter 4.110 bis 4.113 DIx-Invers kann die Logik des Digitaleingangs invertiert werden.		4	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Digitaleingang 1		
			2	Digitaleingang 2		
			3	Digitaleingang 3		
			4	Digitaleingang 4		
			5	Virtueller Ausgang 1		
			6	Analogeingang 1		
			7	Analogeingang 2		
5.011	Externer Fehler2	0 - 7	Auswahl der Quelle über den ein Externer Fehler gemeldet werden kann. Wenn an dem gewählten Digitaleingang ein High-Signal anliegt, schaltet der Antriebsregler mit Fehler Nr. 24 Externer Fehler 2. Mit Hilfe der Parameter 4.110 bis 4.113 DIx-Invers kann die Logik des Digitaleingangs invertiert werden.		0	Immer
			0	nicht belegt / Kundenspez. SPS		
			1	Digitaleingang 1		
			2	Digitaleingang 2		
			3	Digitaleingang 3		
			4	Digitaleingang 4		
			5	Virtueller Ausgang 1		
			6	Analogeingang 1		
			7	Analogeingang 2		
5.070	Motorstromgrenze	0 - 250 [%]		Hier kann eine Motorstromgrenze, in % vom eingestellten Motornennstrom vorgegeben werden.	0	Immer
5.071	Motorstromgrenze	0 - 100 [s]		Hier kann die Dauer einer Motorstromgrenze, in s vorgegeben werden.	1	Immer
5.075	Getriebefaktor	0 - 1000		Mit diesem Parameter kann der Drehzahl-Istwert angepasst werden	1	Immer
5.080	Block.Erkennung	0 - 1	Mit diesem Parameter kann die Blockiererkennung aktiviert werden.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
5.081	Block.Zeit	1 - 50 [s]		Gibt die Zeit an, nach der eine Blockierung erkannt wird.	2	Immer
5082	Anlauffehler_akt	0-1	Einschaltkriterium: wenn die Istfrequenz kleiner ist als 10 % von der Sollfrequenz innerhalb 30 Sekunden oder nach halber Rampenzeit.		1	Immer
			0	Inaktiv		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
			1	Aktiv		
5090	Par.satz Wechsel	0-10	Mit diesem Parameter kann man einen Parametersatzwechsel durchführen		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Datensatz 1 aktiv		
			2	Datensatz 2 aktiv		
			3	Digitaleingang 1		
			4	Digitaleingang 2		
			5	Digitaleingang 3		
			6	Digitaleingang 4		
			7	Kundenspez. SPS		
			8	Virtueller Ausgang 1		
			9	Analogeingang 1		
			10	Analogeingang 2		
5.100	Techn.Param.1				0	Immer
5.101	Techn.Param.2				0	Immer
5.102	Techn.Param.3				0	Immer
5.103	Techn.Param.4				0	Immer
5.104	Techn.Param.5				0	Immer
5.105	Techn.Param.6				0	Immer
5.106	Techn.Param.7				0	Immer
5.107	Techn.Param.8				0	Immer
5.108	Techn.Param.9				0	Immer
5.109	Techn.Param.10				0	Immer
5.110	Techn.Param.11				0	Immer
5.111	Techn.Param.12				0	Immer
5.112	Techn.Param.13				0	Immer
5.113	Techn.Param.14				0	Immer
5.114	Techn.Param.15				0	Immer
5.115	Techn.Param.16				0	Immer
5.116	Techn.Pa				0	Immer

© Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
	ram.17					
5.117	Techn.Param.18				0	Immer
5.118	Techn.Param.19				0	Immer
5.119	Techn.Param.20				0	Immer
6.050	SAS / SPF-Adr	0 - 31			0	Immer
6.060	Feldbus-adresse	0 - 31			0	Inbetrieb-nahme
6.061	Feldbusbaudr.	0 - 8			2	Inbetrieb-nahme
6.062	Bus Timeout	0 - 100 [s]			5	Immer
6.063	Sprache Feldbus	0 - 1		!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!nicht mehr vorhanden!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!	0	Immer
6.070	Abw.Soll-Istwert	0-100 [%]			0	Immer
6.071	Toleranz-bereich	0 - 32767 [s]			0	Immer
6.072	Soll-Vergl.wert	0 - 400 [Hz]			0	Immer
6.080	Prozessda Out 3	1 - 41			1	Immer
6.081	Prozessda Out 4	1 - 41			2	Immer
6.082	Prozessda Out 5	1 - 41			6	Immer
6.083	Prozessda Out 6	1 - 41			5	Immer
6.084	Prozessda Out 7	1 - 41			15	Immer
6.085	Prozessda Out 8	1 - 41			16	Immer
6.086	Prozessda Out 9	1 - 41			11	Immer
6.087	Prozessda Out 10	1 - 41			13	Immer
6.110	Prozessda In 3	0 - 6			0	Immer
6.111	Prozessda In 4	0 - 6			1	Immer
6.112	Prozessda In 5	0 - 6			2	Immer
6.113	Prozessda In 6	0 - 6			2	Bereit

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
33.001	Motortyp	1 - 2	Auswahl des Motortyps, Regelungsart (Parameter 34.010) entsprechend wählen.		1	Bereit
			1	Asynchronmotor		
			2	Synchronmotor		
33.010	I2T-Fakt.-Motor	0 - 1000 [%]		Hier kann die prozentuale Strom-Schwelle (bezogen auf den Motorstrom 33.031) zum Start der Integration eingestellt werden.	0	Bereit
33.011	I2T Zeit	0 - 1200 [s]		Zeit, nachdem der Antriebsregler mit I²T abschaltet.	30	Bereit
33.015	R-Optimierung	0 - 200 [%]		Wenn nötig kann mit diesem Parameter das Anlaufverhalten optimiert werden.	100	Bereit
33.031	Motorstrom	0 - 150 [A]		Hiermit wird der Nenn-Motorstrom I M,N für entweder Stern- oder Dreieckschaltung eingestellt.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.032	Motorleistung	0 - 55000 [W]		Hier muss ein Leistungswert [kW] PM,N eingestellt werden, der der Motornennleistung entspricht.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.034	Motordrehzahl	0 - 80000 [rpm]		Hier ist der Wert aus den Typenschilddaten des Motors für die Motornenndrehzahl n M,N einzugeben.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.035	Motorfrequenz	10 - 400 [Hz]		Hier wird die Motornennfrequenz f M,N eingestellt.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.050	Statorwiderstand	0,00 - 100 [Ohm]		Hier kann der Statorwiderstand optimiert werden, falls der automatisch ermittelte Wert (der Motoridentifikation) nicht ausreichen sollten.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.105	Streu-Induk.	0 - 1 [H]		Nur für Asynchronmotoren. Hier kann die Streuinduktivität optimiert werden, falls der automatisch ermittelte Wert (der Motoridentifikation) nicht ausreichen sollte.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.110	Motorspannung	0 - 1500 [V]		Nur für Asynchronmotoren. Hiermit wird die Nenn-Motorspannung U M,N für entweder Stern- oder Dreieckschaltung eingestellt.	Geräte-/Motorabhängig	Bereit
33.111	Motorcosphi	0,5 - 1		Nur für Asynchronmotoren. Hier ist der Wert aus den Typenschilddaten des Motors für den Leistungsfaktor cosphi einzugeben.	Geräte-/Motorabhängig	Immer
33.138	Haltestromzeit	0 - 3600 [s]		Nur für Asynchronmotoren. Ist die Zeitspanne, für die der Antrieb nach Beendigung der Bremsrampe mit Gleichstrom gehalten wird.	0	Bereit
34.010	Regelungsart	100 - 201	Auswahl der Regelungsart.		100	Bereit
			100	open-loop Asynchronmotor		
			101	close-loop Asynchronmotor		
			200	open-loop Synchronmotor		
			201	close-loop Synchronmotor		
34.011	Encoder-	0 - 2	Auswahl des Gebertyps.		0	Bereit

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Parameter-Nummer	Parameter-Name	Einstellbarer Bereich	Mögliche Auswahl	Parameter-Beschreibung	Werk Wert 1	Übernahme Status
	typ		⚠ **WARNUNG! Bei Auswahl des HTL Gebers werden 24 V über die Schnittstelle ausgegeben. Dies könnte bei Verwendung eines TTL Gebers zur Zerstörung des Gebers führen!**			
			0	Inaktiv		
			1	TTL- Geber		
			2	HTL- Geber		
34.012	Encoder Strichz.	0 - 10000		Auswahl der Strichzahl des verwendeten Gebers.	1024	Immer
34.013	Encoderoffset	-360 - 360 [°]		Hier kann ein Encoderoffset für den Geber eingestellt werden.	0	Immer
34.020	Fangfunktion	0 - 1	Mit diesem Parameter wird die Fangfunktion aktiviert.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
34.021	Fangzeit	0 - 1000 [ms]		Hier kann die Fangzeit eingetragen werden	100	
34.030	Schaltfrequenz	1 - 4	Auswahl der Schaltfrequenz des Antriebsreglers.		2	Immer
			1	16kHz		
			2	8kHz		
			4	4kHz		
34.090	n-Regler Kp	0 - 10000 [mA/rad/s]		Hier kann die Regelverstärkung des Drehzahlreglers optimiert werden, falls die automatisch ermittelten Ergebnisse (der Motoridentifikation) nicht ausreichen sollten.	Geräte-/Motorabhängig	Immer
34.091	n-Regler Tn	0 - 10 [s]		Hier kann die Nachstellzeit des Drehzahlreglers optimiert werden, falls die automatisch ermittelten Ergebnisse (der Motoridentifikation) nicht ausreichen sollten.	Geräte-/Motorabhängig	Immer
34.110	Schlupf Trimmer	0 - 1,5	Hier kann (bei ASM) die Schlupfkompensation optimiert bzw. deaktiviert werden.		0	Immer
			0	Deaktiviert (Verhalten wie am Netz)		
			1	Der Schlupf wird kompensiert.		
34.120	Quadr. Kennlinie	0 - 1	Hier kann die Funktion (bei ASM) der Quadratischen Kennlinie aktiviert werden.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		
34.121	Flussanpassung	10 - 100 [%]		Hier kann (bei ASM) eingestellt werden, auf wie viel Prozent der Fluss abgesenkt werden soll. Durch zu große Änderungen, im Betrieb, kann es zu einer Überspannungsabschaltung kommen.	50	Immer
34.130	Spg.Regelreserve	0 - 3		Mit diesem Parameter kann (bei ASM) die Spannungsausgabe angepasst werden.	0,95	Immer
35.080	Bremschopper	0 - 1	Hier kann die Funktion des Bremschoppers aktiviert werden.		0	Immer
			0	Inaktiv		
			1	Aktiv		

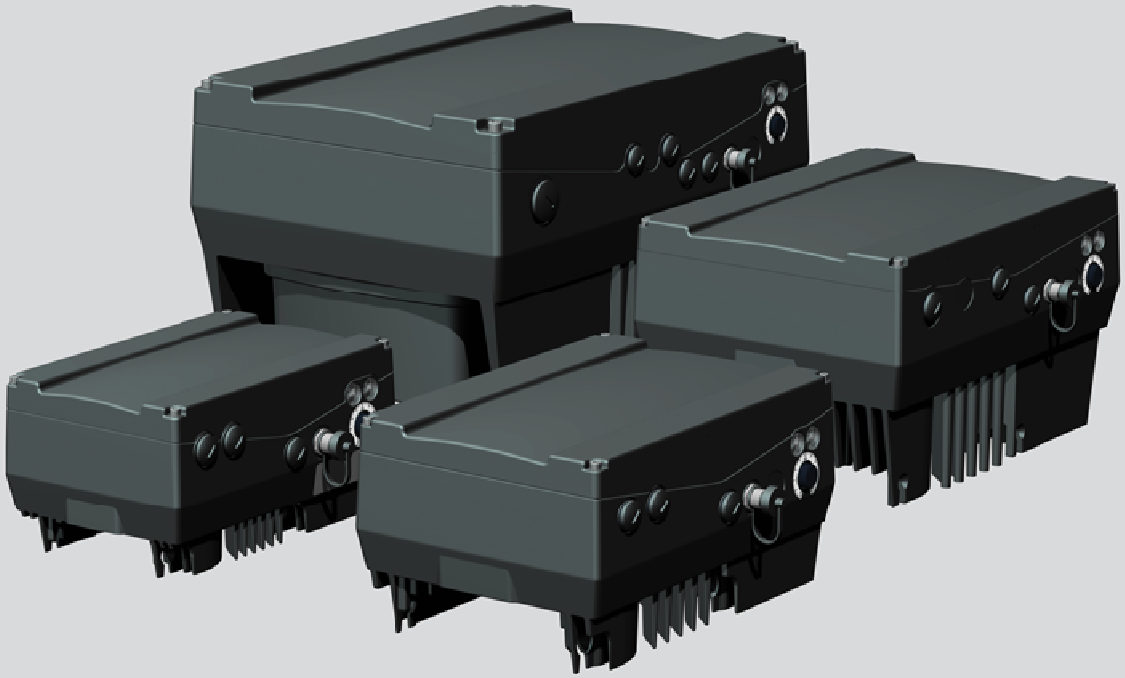
Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Édition 07.2014 · 610.00260.50.650

Instructions de service d'origine · Français

Liste des Paramètres

2FC4...-1ST | 2FC4...-1PB | 2FC4...-1PN |
2FC4...-1SC | 2FC4...-1CB



G-Serie
G-Series
Seitenkanal
Side Channel

C-Serie
C-Series
Klaue
Claw

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
1.020	Fréquence minimale	0 - 400 [Hz]		La fréquence minimale est la fréquence fournie par le régulateur d'entraînement dès qu'il peut fonctionner et qu'il n'y a aucune valeur de consigne supplémentaire. Cette fréquence n'est pas atteinte si a) une accélération a lieu alors que l'entraînement est à l'arrêt. b) le CF est bloqué. La fréquence diminue alors jusqu'à 0 Hz, avant le blocage. c) le CF est inversé (1.150). L'inversion du champ de rotation a lieu à 0 Hz. d) la fonction de veille (3.070) est active.	Suivant le type	Toujours
1.021	Fréquence maximale	5 - 400 [Hz]		La fréquence maximale est la fréquence maximale fournie par le régulateur d'entraînement en fonction de la valeur de consigne.	Voir plaque signalétique	Toujours
1.050	Temps de freinage 1	0,1 - 1000 [s]		Le temps de freinage 1 est la durée requise pour que le régulateur d'entraînement freine de la fréquence maximale (1.021) à 0 Hz. Lorsque le temps de freinage défini ne peut pas être respecté, le temps de freinage le plus court possible est appliqué.	Suivant le type	Toujours
1.051	Temps de lancement 1	0,1 - 1000 [s]		Le temps de lancement 1 est la durée requise pour que le régulateur d'entraînement accélère de 0 Hz à la fréquence maximale. Le temps de lancement peut être prolongé par certaines circonstances, telles qu'une surcharge du régulateur d'entraînement.	Suivant le type	Toujours
1.052	Temps de freinage 2	0 - 1000 [s]		Le temps de freinage 2 est la durée requise pour que le régulateur d'entraînement freine de la fréquence maximale (1.021) à 0 Hz. Lorsque le temps de freinage défini ne peut pas être respecté, le temps de freinage le plus court possible est appliqué.	10	Toujours
1.053	Temps de lancement 2	0 - 1000 [s]		Le temps de lancement 2 est la durée requise pour que le régulateur d'entraînement accélère de 0 Hz à la fréquence maximale. Le temps de lancement peut être prolongé par certaines circonstances, telles qu'une surcharge du régulateur d'entraînement.	10	Toujours
1.054	Sélection de rampe	0 - 9		Sélection de la paire de rampes utilisée.	0	Toujours
			0	Temps de freinage 1 (1.050) / Temps de lancement 1 (1.051)		
			1	Temps de freinage 2 (1.052) / Temps de lancement 2 (1.053)		
			2	Sortie numérique 1 (False = paire de rampes 1 / True = paire de rampes 2)		
			3	Sortie numérique 2 (False = paire de rampes 1 / True = paire de rampes 2)		
			4	Sortie numérique 3 (False = paire de rampes 1 / True = paire de rampes 2)		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
			5	Sortie numérique 4 (False = paire de rampes 1 / True = paire de rampes 2)		
			6	SPS spéc. client		
			7	Entrée analogique 1		
			8	Entrée analogique 2		
			9	Sortie virtuelle 1		
1.100	Mode de fonctionnement	0 - 3	Après la libération réussie du logiciel (1.131) et matériel, vaut.		0	Toujours
			0	Régulation de fréquence avec la valeur de consigne de la source de consigne sélectionnée (1.130)		
			1	Régulateur de processus PID avec la valeur de consigne du régulateur de processus PID (3.050 – 3.071)		
			2	Fréquences fixes avec les fréquences fixées dans les paramètres 2.051 – 2.057		
			3	Sélection via SPS spéc. client		
1.130	Source de valeur de consigne	0 - 10	Détermine la source à partir de laquelle la valeur de consigne doit être lue.		1	Toujours
			0	Potentiomètre interne		
			1	Entrée analogique 1		
			2	Entrée analogique 2		
			3	IHM/PC		
			4	SAS		
			6	Potent. moteur (MOP)		
			7	Somme entrées analogiques 1 et 2		
			8	Valeurs de consigne fixes PID (3.062 à 3.069)		
			9	Bus de terrain		
			10	SPS spéc. client		
1 131	Activation logicielle	0 - 15	⚠ **AVERTISSEMENT! Suite à la modification apportée, le moteur peut démarrer directement.**		0	Toujours
			0	Entrée numérique 1		
			1	Entrée numérique 2		
			2	Entrée numérique 3		
			3	Entrée numérique 4		
			4	Entrée analogique 1 (doit être sélectionnée dans le paramètre 4.030.)		
			5	Entrée analogique 2 (doit être sélectionnée dans le paramètre 4.050.)		
			6	Bus de terrain		
			7	SAS		
			8	Entrée numérique 1 à droite / entrée numérique 2 à gauche 1.150 doit être réglée sur "0"		
			9	Démarrage automatique		
			10	SPS spéc. client		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
			11	Entrées de fréquence fixe (toutes les entrées qui ont été choisies dans le paramètre 2.050)		
			12	Potentiomètre interne		
			13	Clavier à effleurement		
			14	IHM/PC		
			15	Sortie virtuelle 1		
1 132	Protection contre le démarrage	0 - 8	Sélection du comportement pour la libération de régulation (paramètre 1.131). Aucun effet lorsque Autostart a été sélectionné.		0	Toujours
			0	Démarrage automatique en présence d'un signal High sur l'entrée de démarrage de la libération de régulation		
			1	Démarre uniquement avec front montant sur l'entrée de démarrage de la libération de régulation		
			2	Entrée numérique 1 (fonction active en présence d'un signal High)		
			3	Entrée numérique 2 (fonction active en présence d'un signal High)		
			4	Entrée numérique 3 (fonction active en présence d'un signal High)		
			5	Entrée numérique 4 (fonction active en présence d'un signal High)		
			6	SPS spéc. client		
			7	Entrée analogique 1		
			8	Entrée analogique 2		
1 150	Sens de rotation	0 - 13	Sélection du sens de rotation.		1	Toujours
			0	En fonction du signe précédant la valeur de consigne : > 0 = en avant; < 0 = en arrière		
			1	uniquement en avant (aucune modification du sens de rotation possible)		
			2	uniquement en arrière (aucune modification du sens de rotation possible)		
			3	Entrée numérique 1 (0 V = en avant, 24 V = en arrière)		
			4	Entrée numérique 2 (0 V = en avant, 24 V = en arrière)		
			5	Entrée numérique 3 (0 V = en avant, 24 V = en arrière)		
			6	Entrée numérique 4 (0 V = en avant, 24 V = en arrière)		
			7	SPS spéc. client		
			8	Entrée analogique 1		
			9	Entrée analogique 2		
			10	Clavier à effleurement touche sens de rotation		
			11	Clavier à effleurement touche 1 à droite / 2 à gauche (toujours)		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
			12	Clavier à effleurement touche 1 à droite / 2 à gauche (via stop)		
			13	Sortie virtuelle 1		
1 180	Fonction de validation	0 - 7	Sélection de la source de validation de défaut. Validation automatique voir 1 181 Les messages d'erreur ne peuvent être validés que lorsque l'erreur n'est plus présente. Certaines erreurs peuvent uniquement être validées en allumant et éteignant le régulateur, voir liste des erreurs dans le manuel d'utilisation.		3	Toujours
			0	aucune validation manuelle possible		
			1	front montant sur l'entrée numérique 1		
			2	front montant sur l'entrée numérique 2		
			3	front montant sur l'entrée numérique 3		
			4	front montant sur l'entrée numérique 4		
			5	Clavier à effleurement		
			6	Entrée analogique 1		
			7	Entrée analogique 2		
1 181	Validation automatique	0 - 1000 [s]		Outre la fonction de validation (1.180), une validation automatique d'erreur peut également être sélectionnée. 0 = aucune validation automatique > 0 = durée en secondes pour la réinitialisation automatique du défaut	0	Toujours
1 182	Nbre de validations automatiques	0 - 500		Outre la fonction de validation automatique (1.181), il est possible de limiter le nombre maximal de validations automatiques. 0 = aucune limitation des validations automatiques > 0 = nombre maximal autorisé de validations automatiques	5	Toujours
2 050	Mode de fréquence fixe	0 - 3	Sélection des entrées numériques utilisées pour les fréquences fixes.		1	Toujours
			0	Digital In 1 (fréquence fixe 1) (2.051)		
			1	Digital In 1, 2 (fréquences fixes 1 - 3) (2.051 à 2.053)		
			2	Digital In 1, 2, 3 (fréquences fixes 1 - 7) (2.051 à 2.057)		
			3	Clavier à effleurement 1 = fréquence 1 / touche 2 = fréquence 2		
2.051	Fréquence fixe 1	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 1 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe	34	Toujours
2.052	Fréquence fixe 2	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 2 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le pa-	67	Toujours

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
				ramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe		
2.053	Fréquence fixe 3	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 3 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe	50	Toujours
2.054	Fréquence fixe 4	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 4 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe	0	Toujours
2.055	Fréquence fixe 5	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 5 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe	0	Toujours
2.056	Fréquence fixe 6	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 6 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe	0	Toujours
2.057	Fréquence fixe 7	-400 - 400 [Hz]		La fréquence fixe 7 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 2.050. Voir manuel d'utilisation chapitre 5.2.1 Fréquence fixe	0	Toujours
2.150	Sélection MOP DI	0 - 8	Sélection de la source pour l'augmentation/ la réduction de la valeur de consigne (potentiomètre moteur)		0	Toujours
			0	Entrée numérique 1 + / entrée numérique 2 -		
			1	Entrée numérique 1 + / entrée numérique 3 -		
			2	Entrée numérique 1 + / entrée numérique 4 -		
			3	Entrée numérique 2 + / entrée numérique 3 -		
			4	Entrée numérique 2 + / entrée numérique 4 -		
			5	Entrée numérique 3 + / entrée numérique 4 -		
			6	Entrée numérique 1 + / entrée numérique 2 - (sélection dans paramètre 4.030 / 4.050)		
			7	SPS spéc. client		
			8	Clavier à effleurement touche 1 - / touche 2 +		
2.151	MOP Incrément	0 - 100 [%]		Incrément sur lequel la valeur de consigne doit être modifiée par pression sur une touche.	1	Toujours
2.152	MOP Délai d'incré-	0,02 - 1000 [s]		Indique la durée sur laquelle s'incrémente la valeur de consigne en présence d'un signal durable.	0,04	Toujours

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
	mentation					
2.153	Temps de réact. MOP	0,02 - 1000 [s]		Indique la durée jusqu'à ce que le signal présent soit considéré comme durable.	0,3	Toujours
2.154	MOP Enregistrement	0 - 1		Détermine si la valeur de consigne du potentiomètre du moteur est conservée même en cas de panne secteur.	0	Toujours
			0	désactivé		
			1	activé		
3.050	Amplif. PID-P	0 - 100		Facteur d'amplification de la part proportionnelle du régulateur PID.	0,25	Toujours
3.051	Amplif. PID-I	0 - 100 [1/s]		Facteur d'amplification de la part entière du régulateur PID.	0,25	Toujours
3.052	Amplif. PID-D	0 - 100 [s]		Facteur d'amplification de la part différentielle du régulateur PID.	0	Toujours
3.060	Valeur réelle PID	0 - 2		Source d'entrée à partir de laquelle la valeur réelle du régulateur de processus PID est lue.	1	Toujours
			0	Entrée analogique 1		
			1	Entrée analogique 2		
			2	SPS spéc. client		
3.061	Invers PID	0 - 1		La source réelle (paramètre 3.060) est inversée.	0	Toujours
			0	désactivé		
			1	activé		
3.062	Valeur de consigne fixe PID 1	0 - 100 [%]		Valeur de consigne fixe PID 1 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).	0	Toujours
3.063	Valeur de consigne fixe PID 2	0 - 100 [%]		Valeur de consigne fixe PID 2 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).	0	Toujours
3.064	Valeur de consigne fixe PID 3	0 - 100 [%]		Valeur de consigne fixe PID 3 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).	0	Toujours
3.065	Valeur de consigne fixe PID 4	0 - 100 [%]		Valeur de consigne fixe PID 4 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).	0	Toujours
3.066	Valeur de consigne fixe PID 5	0 - 100 [%]		Valeur de consigne fixe PID 5 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).	0	Toujours
3.067	Valeur de	0 - 100		Valeur de consigne fixe PID 6 qui doit être gé-	0	Tou-

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
	consigne fixe PID 6	[%]		nérée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).		jours
3.068	Valeur de consigne fixe PID 7	0 - 100 [%]		Valeur de consigne fixe PID 7 qui doit être générée en fonction du modèle de commutation sur les entrées numériques 1 - 3 définies dans le paramètre 3.069 (doit être sélectionnée dans le paramètre 1.130).	0	Toujours
3.069	Consigne fixe PID Mod	0 - 2	Sélection des entrées numériques utilisées pour les fréquences fixes.		0	Toujours
			0	Digital In 1 (valeur de consigne fixe PID 1) (3.062)		
			1	Digital In 1, 2 (fréquence fixe PID 1 - 3) (3.062 à 3.064)		
			2	Digital In 1, 2 (fréquence fixe PID 1 - 7) (3.062 à 3.068)		
3.070	Durée de veille PID	0 - 1000 [s]		Lorsque le régulateur d'entraînement fonctionne à sa fréquence minimale (paramètre 1.020) pendant la durée définie, le moteur est arrêté (0 Hz), voir également chap. 5.2.1 Régulation de processus PID, 0 = désactivé >0 = temps d'attente jusqu'à l'activation de la fonction de veille.	0	Toujours
3.071	PID-Standby-hyst.	0 - 50 [%]		Condition de réveil pour que le régulateur PID sorte de la fonction de veille. Lorsque la différence de régulation est supérieure à la valeur définie en %, la régulation redémarre, voir également les modes de fonctionnement du régulateur PID.	0	Toujours
3.072	PID sec. Temps	0-32767 [s]		Surveillance de la valeur réelle PID de la valeur de départ 0 % à une augmentation de 5 % rapportée au temps réglé	0	Toujours
3.073	Valeur de consigne PID min	0 - 100 [%]		Indication de la valeur de consigne PID min rapportée à la valeur réelle PID (indication de valeur limite)	0	Toujours
3.074	Valeur de consigne PID max	0 - 100 [%]		Indication de la valeur de consigne PID max rapportée à la valeur réelle PID (indication de valeur limite)	100	Toujours
4.020	Type d'entrée AI1	1 - 2	Type d'entrée analogique 1		1	Toujours
			1	Entrée de tension		
			2	Entrée de courant		
4.021	AI1-Norm. Low	0 - 100 [%]		Détermine la valeur minimale de l'entrée analogique 1 en pourcentage de la valeur de fin de plage Exemple : 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %	0	Toujours
4.022	AI1-	0 - 100		Détermine la valeur maximale de l'entrée analo-	98	Tou-

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
	Norm. High	[%]		gique 1 en pourcentage de la valeur de fin de plage Exemple : 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %		jours
4.023	Déplace-ment libre AI1	0 - 100 [%]		Déplacement libre en pourcentage de la valeur de fin de plage des entrées analogiques.	0	Tou-jours
4.024	Temps de filtrage AI1	0,02 - 1 [s]		Durée de filtrage des entrées analogiques en secondes.	0,02	Tou-jours
4.030	Fonction AI1	0 - 1		Fonction de l'entrée analogique 1	0	Tou-jours
			0	Entrée analogique		
			1	Entrée numérique		
4.033	Unité phys. AI1	0 - 10		Sélection de différentes valeurs physiques à afficher.	0	Tou-jours
			0	%		
			1	bar		
			2	mbar		
			3	psi		
			4	Pa		
			5	m3/h		
			6	l/min		
			7	°C		
			8	°F		
			9	m		
			10	mm		
4.034	AI1-phys min	-10.000 - 10.000		Sélection de la limite inférieure d'une valeur physique à afficher.	0	Tou-jours
4.035	AI1-phys max	-10.000 - 10.000		Sélection de la limite supérieure d'une valeur physique à afficher.	100	Tou-jours
4.036	AI1 temps rupt.câble	0 - 32767 [s]		Surveillance de l'entrée analogique 1 sur la rupt. de câble après le temps réglé.	0,5	Tou-jours
4.050	Type d'entrée AI2	1 - 2		Type d'entrée analogique 2	2	Tou-jours
			1	Entrée de tension		
			2	Entrée de courant		
4.051	AI2-Norm. Low	0 - 100 [%]		Détermine la valeur minimale des entrées ana-logiques en pourcentage de la valeur de fin de plage Exemple : 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 % 2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %	0	Tou-jours
4.052	AI2-Norm. High	0 - 100 [%]		Détermine la valeur maximale des entrées ana-logiques en pourcentage de la valeur de fin de plage Exemple : 0…10 V bzw. 0…20 mA = 0 %…100 %	98	Tou-jours

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
				2…10 V bzw. 4…20 mA = 20 %…100 %		
4.053	Déplacement libre AI2	0 - 100 [%]		Déplacement libre en pourcentage de la valeur de fin de plage des entrées analogiques.	0	Toujours
4.054	Temps de filtrage AI2	0,02 - 1 [s]		Durée de filtrage des entrées analogiques en secondes.	0,02	Toujours
4.060	Fonction AI2	0 - 1		Fonction de l'entrée analogique 2	0	Toujours
			0	Entrée analogique		
			1	Entrée numérique		
4.063	Unité phys. AI2	0 - 10		Sélection de différentes valeurs physiques à afficher.	0	Toujours
			0	%		
			1	bar		
			2	mbar		
			3	psi		
			4	Pa		
			5	m3/h		
			6	l/min		
			7	°C		
			8	°F		
			9	m		
			10	mm		
4.064	AI2-phys min	-10000 - 10000		Sélection de la limite inférieure d'une valeur physique à afficher.	0	Toujours
4.065	AI2-phys max	-10000 - 10000		Sélection de la limite supérieure d'une valeur physique à afficher.	100	Toujours
4.066	AI2 temps rupt.câble	0 - 32767 [s]		Surveillance de l'entrée analogique 2 sur la rupt. de câble après le temps réglé.	0,5	Toujours
4.100	Fonction AO1	4.100		Sélection de la valeur de processus produite sur la sortie analogique. En fonction de la valeur de processus choisie, la normalisation (4.101/4.102) doit être adaptée.	5	Toujours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Tension intermédiaire		
			2	Tension secteur		
			3	Tension moteur		
			4	Courant moteur		
			5	Fréquence réelle		
			6	régime mesuré en externe par un capteur de régime (si disponible)		
			7	angle ou position actuel (si disponible)		
			8	Température IGBT		
			9	Température intérieure		
			10	Entrée analogique 1		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
			11	Entrée analogique 2		
			12	Fréquence de consigne		
			13	Puissance moteur		
			14	Couple		
			15	Bus de terrain		
			16	Valeur de consigne PID		
			17	Valeur réelle PID		
			18	Valeur de consigne de fréquence n. rampe		
			19	Régime-valeur réelle		
			20	Fréquence-valeur réelle somme		
			21	Couple somme		
			22	Valeur de consigne de fréquence n. rampe somme		
			23	Fréquence-valeur de consigne somme		
			24	Régime-valeur réelle somme		
4.101	AO1-Norm. Low	-32767 - 32767		Décrit quelle plage doit être déclenchée sur la tension de sortie 0 – 10 V ou le courant de sortie 0 – 20 mA.	0	Toujours
4 102	AO1-Norm.-High	-32767 - 32767		Décrit quelle plage doit être déclenchée sur la tension de sortie 0 – 10 V ou le courant de sortie 0 – 20 mA.	Suivant le type	Toujours
4.110	DI1-invers	0 - 1	Ce paramètre permet d'inverser l'entrée numérique 1		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
4.111	DI2-invers	0 - 1	Ce paramètre permet d'inverser l'entrée numérique 2		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
4.112	DI3-invers	0 - 1	Ce paramètre permet d'inverser l'entrée numérique 3		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
4.113	DI4-invers	0 - 1	Ce paramètre permet d'inverser l'entrée numérique 4		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
4.150	Fonction DO1	0 - 51	Sélection de la valeur de processus sur laquelle la sortie doit commuter.		18	Toujours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Tension intermédiaire		
			2	Tension secteur		
			3	Tension moteur		
			4	Courant moteur		
			5	Valeur réelle fréquence		
			6	–		
			7	–		
			8	Température IGBT		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
			9	Température intérieure		
			10	Erreur (NO)		
			11	Erreur inversée (NC)		
			12	Libération étages de sortie		
			13	Entrée numérique 1		
			14	Entrée numérique 2		
			15	Entrée numérique 3		
			16	Entrée numérique 4		
			17	Prêt à fonctionner		
			18	Prêt		
			19	Fonctionnement		
			20	Prêt à fonctionner + prêt		
			21	Prêt à fonctionner + prêt + fonctionnement		
			22	Prêt + fonctionnement		
			23	Puissance moteur		
			24	Couple		
			25	Bus de terrain		
			26	Entrée analogique 1		
			27	Entrée analogique 2		
			28	Valeur de consigne PID		
			29	Valeur réelle PID		
			30	Canal STO 1		
			31	Canal STO 2		
			32	Valeur de consigne de fréquence n. rampe		
			33	Valeur de consigne fréquence		
			34	Régime-valeur réelle		
			35	Fréquence-valeur réelle somme		
			36	Couple somme		
			37	Valeur de consigne de fréquence n. rampe somme		
			38	Fréquence-valeur de consigne somme		
			39	Régime-valeur réelle somme		
			50	Limite de courant moteur active		
			51	Param. de comparaison consigne-réel 6.070 - 6.071		
4.151	DO1-On	-32.767 - 32.767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Toujours
4.152	DO1-Off	-32.767 - 32.767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Toujours
4.170	Fonction DO2	0 - 51	Sélection de la valeur de processus sur laquelle la sortie doit commuter.		18	Toujours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Tension intermédiaire		
			2	Tension secteur		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
			3	Tension moteur		
			4	Courant moteur		
			5	Valeur réelle fréquence		
			6	–		
			7	–		
			8	Température IGBT		
			9	Température intérieure		
			10	Erreur (NO)		
			11	Erreur inversée (NC)		
			12	Libération étages de sortie		
			13	Entrée numérique 1		
			14	Entrée numérique 2		
			15	Entrée numérique 3		
			16	Entrée numérique 4		
			17	Prêt à fonctionner		
			18	Prêt		
			19	Fonctionnement		
			20	Prêt à fonctionner + prêt		
			21	Prêt à fonctionner + prêt + fonctionnement		
			22	Prêt + fonctionnement		
			23	Puissance moteur		
			24	Couple		
			25	Bus de terrain		
			26	Entrée analogique 1		
			27	Entrée analogique 2		
			28	Valeur de consigne PID		
			29	Valeur réelle PID		
			30	Canal STO 1		
			31	Canal STO 2		
			32	Valeur de consigne de fréquence n. rampe		
			33	Valeur de consigne fréquence		
			34	Régime-valeur réelle		
			35	Fréquence-valeur réelle somme		
			36	Couple somme		
			37	Valeur de consigne de fréquence n. rampe somme		
			38	Fréquence-valeur de consigne somme		
			39	Régime-valeur réelle somme		
			50	Limite de courant moteur active		
			51	Param. de comparaison consigne-réel 6.070 - 6.071		
4.171	DO2-On	-32.767 - 32.767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
4.172	DO2-Off	-32.767 - 32.767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4.190	Fonction rel.1	0 - 51		Sélection de la valeur de processus sur laquelle la sortie doit commuter.	19	Tou-jours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Tension intermédiaire		
			2	Tension secteur		
			3	Tension moteur		
			4	Courant moteur		
			5	Valeur réelle fréquence		
			6	–		
			7	–		
			8	Température IGBT		
			9	Température intérieure		
			10	Erreur (NO)		
			11	Erreur inversée (NC)		
			12	Libération étages de sortie		
			13	Entrée numérique 1		
			14	Entrée numérique 2		
			15	Entrée numérique 3		
			16	Entrée numérique 4		
			17	Prêt à fonctionner		
			18	Prêt		
			19	Fonctionnement		
			20	Prêt à fonctionner + prêt		
			21	Prêt à fonctionner + prêt + fonctionnement		
			22	Prêt + fonctionnement		
			23	Puissance moteur		
			24	Couple		
			25	Bus de terrain		
			26	Entrée analogique 1		
			27	Entrée analogique 2		
			28	Valeur de consigne PID		
			29	Valeur réelle PID		
			30	Canal STO 1		
			31	Canal STO 2		
			32	Valeur de consigne de fréquence n. rampe		
			33	Valeur de consigne fréquence		
			34	Régime-valeur réelle		
			35	Fréquence-valeur réelle somme		
			36	Couple somme		
			37	Valeur de consigne de fréquence n. rampe somme		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
			38	Fréquence-valeur de consigne somme		
			39	Régime-valeur réelle somme		
			50	Limite de courant moteur active		
			51	Param. de comparaison consigne-réel 6.070 - 6.071		
4.191	Rel.1-On	-32.767 - 32.767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4.192	Rel.1-Off	-32.767 - 32.767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4.193	Rel.1-On retard	0 - 10000 [s]		Indique la durée de retard d'activation.	0	Tou-jours
4.194	Rel.1-Off retard	0 - 10000 [s]		Indique la durée de retard de désactivation.	0	Tou-jours
4.210	Fonction rel.2	0 - 51		Sélection de la valeur de processus sur laquelle la sortie doit commuter.	0	Tou-jours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Tension intermédiaire		
			2	Tension secteur		
			3	Tension moteur		
			4	Courant moteur		
			5	Valeur réelle fréquence		
			6	–		
			7	–		
			8	Température IGBT		
			9	Température intérieure		
			10	Erreur (NO)		
			11	Erreur inversée (NC)		
			12	Libération étages de sortie		
			13	Entrée numérique 1		
			14	Entrée numérique 2		
			15	Entrée numérique 3		
			16	Entrée numérique 4		
			17	Prêt à fonctionner		
			18	Prêt		
			19	Fonctionnement		
			20	Prêt à fonctionner + prêt		
			21	Prêt à fonctionner + prêt + fonctionnement		
			22	Prêt + fonctionnement		
			23	Puissance moteur		
			24	Couple		
			25	Bus de terrain		
			26	Entrée analogique 1		
			27	Entrée analogique 2		
			28	Valeur de consigne PID		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
			29	Valeur réelle PID		
			30	Canal STO 1		
			31	Canal STO 2		
			32	Valeur de consigne de fréquence n. rampe		
			33	Valeur de consigne fréquence		
			34	Régime-valeur réelle		
			35	Fréquence-valeur réelle somme		
			36	Couple somme		
			37	Valeur de consigne de fréquence n. rampe somme		
			38	Fréquence-valeur de consigne somme		
			39	Régime-valeur réelle somme		
			50	Limite de courant moteur active		
			51	Param. de comparaison consigne-réel 6.070 - 6.071		
4.211	Rel.2-On	-32767 - 32767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4 212	Rel.2-Off	-32767 - 32767		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4.213	Rel.2-On retard	0 - 10000 [s]		Indique la durée de retard d'activation.	0	Tou-jours
4.214	Rel.2-Off retard	0 - 10000 [s]		Indique la durée de retard de désactivation.	0	Tou-jours
4.230	Fonction VO	0 - 51		Sélection de la valeur de processus sur laquelle la sortie doit commuter.	???	???
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Tension intermédiaire		
			2	Tension secteur		
			3	Tension moteur		
			4	Courant moteur		
			5	Valeur réelle fréquence		
			6	–		
			7	–		
			8	Température IGBT		
			9	Température intérieure		
			10	Erreur (NO)		
			11	Erreur inversée (NC)		
			12	Libération étages de sortie		
			13	Entrée numérique 1		
			14	Entrée numérique 2		
			15	Entrée numérique 3		
			16	Entrée numérique 4		
			17	Prêt à fonctionner		
			18	Prêt		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
			19	Fonctionnement		
			20	Prêt à fonctionner + prêt		
			21	Prêt à fonctionner + prêt + fonctionnement		
			22	Prêt + fonctionnement		
			23	Puissance moteur		
			24	Couple		
			25	Bus de terrain		
			26	Entrée analogique 1		
			27	Entrée analogique 2		
			28	Valeur de consigne PID		
			29	Valeur réelle PID		
			30	Canal STO 1		
			31	Canal STO 2		
			32	Valeur de consigne de fréquence n. rampe		
			33	Valeur de consigne fréquence		
			34	Régime-valeur réelle		
			35	Fréquence-valeur réelle somme		
			36	Couple somme		
			37	Valeur de consigne de fréquence n. rampe somme		
			38	Fréquence-valeur de consigne somme		
			39	Régime-valeur réelle somme		
			50	Limite de courant moteur active		
			51	Param. de comparaison consigne-réel 6.070 - 6.071		
4.231	VO On	-10000 - 10000 [s]		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4.232	VO Off	-10000 - 10000 [s]		Si la valeur de processus réglée dépasse la limite d'activation, la sortie est placée sur 1.	0	Tou-jours
4.233	VO On retard	0 - 32767 [s]		Indique la durée de retard d'activation.	0	Tou-jours
4 234	VO Off retard	0 - 32767 [s]		Indique la durée de retard de désactivation.	0	Tou-jours
5.010	Défaut externe 1	0 - 7	Sélection de la source via laquelle une erreur externe peut être signalée. En présence d'un signal High sur l'entrée numérique sélectionnée, le régulateur d'entraînement commute avec l'erreur n° 23 erreur externe 1. À l'aide des paramètres 4.110 à 4.113 DIx-Invers la logique de l'entrée numérique peut être inversée.		4	Tou-jours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Entrée numérique 1		
			2	Entrée numérique 2		
			3	Entrée numérique 3		
			4	Entrée numérique 4		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
			5	Sortie virtuelle 1		
			6	Entrée analogique 1		
			7	Entrée analogique 2		
5 011	Erreur externe 1	0 - 7	Sélection de la source via laquelle une erreur externe peut être signalée. En présence d'un signal High sur l'entrée numérique sélectionnée, le régulateur d'entraînement commute avec l'erreur n° 24 erreur externe 2. À l'aide des paramètres 4.110 à 4.113 DIx-Invers la logique de l'entrée numérique peut être inversée.		0	Toujours
			0	non affectée / spéc.client spéc. client		
			1	Entrée numérique 1		
			2	Entrée numérique 2		
			3	Entrée numérique 3		
			4	Entrée numérique 4		
			5	Sortie virtuelle 1		
			6	Entrée analogique 1		
			7	Entrée analogique 2		
5.070	Limite de courant moteur	0 - 250 [%]		Une limite de courant moteur peut être prescrite ici en % du courant nominal du moteur réglé.	0	Toujours
5.071	Limite de courant moteur	0 - 100 [s]		La durée d'une limite de courant moteur peut être prescrite ici en s.	1	Toujours
5.075	Rapport d'engrenage	0 - 1000		Ce paramètre permet d'adapter la valeur réelle du régime.	1	Toujours
5.080	Identification de bloc.	0 - 1	Ce paramètre permet d'activer l'identification de blocage.		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
5.081	Durée de bloc.	1 - 50 [s]		Indique la durée après laquelle un blocage est identifié.	2	Toujours
5082	Erreur de démarrage_act	0-1	Critère de mise en marche : lorsque la fréquence réelle est inférieure à 10% de la fréquence de consigne en l'espace de 30 secondes ou après la moitié de la durée de rampe.		1	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
5090	Changement de jeu de param.	0-10	Ce paramètre permet de réaliser un changement de jeu de paramètres.		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Enregistrement 1 actif		
			2	Enregistrement 2 actif		
			3	Entrée numérique 1		
			4	Entrée numérique 2		
			5	Entrée numérique 3		

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numé-ro de para-mètre	Nom du para-mètre	Plage réglable	Sélec tion pos-sible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adopt ion
			6	Entrée numérique 4		
			7	SPS spéc. client		
			8	Sortie virtuelle 1		
			9	Entrée analogique 1		
			10	Entrée analogique 2		
5.100	Param. techn. 1				0	Tou-jours
5.101	Param. techn. 2				0	Tou-jours
5.102	Param. techn. 3				0	Tou-jours
5.103	Param. techn. 4				0	Tou-jours
5.104	Param. techn. 5				0	Tou-jours
5.105	Param. techn. 6				0	Tou-jours
5.106	Param. techn. 7				0	Tou-jours
5.107	Param. techn. 8				0	Tou-jours
5.108	Param. techn. 9				0	Tou-jours
5.109	Param. techn. 10				0	Tou-jours
5.110	Param. techn. 1				0	Tou-jours
5.111	Param. techn. 12				0	Tou-jours
5.112	Param. techn. 13				0	Tou-jours
5.113	Param. techn. 14				0	Tou-jours
5.114	Param. techn. 15				0	Tou-jours
5.115	Param. techn. 16				0	Tou-jours
5.116	Param. techn. 17				0	Tou-jours
5.117	Param. techn. 18				0	Tou-jours
5.118	Param. techn. 19				0	Tou-jours
5 119	Param. techn. 20				0	Tou-jours
6.050	SAS/SPF -Adr	0 - 31			0	Tou-jours

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
6.060	Adresse de bus de terrain	0 - 31			0	Mise en service
6.061	Taux de bauds bus de terrain	0 - 8			2	Mise en service
6.062	Time-Out Bus	0 - 100 [s]			5	Toujours
6 063	Langue bus de terrain	0 - 1		!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!n'existe plus!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!	0	Toujours
6.070	Diverg.valeur réelle/consigne	0-100 [%]			0	Toujours
6.071	Plage de tolérance	0 - 32767 [s]			0	Toujours
6.072	Valeur de consigne/réelle	0 - 400 [Hz]			0	Toujours
6.080	Données processus Out 3	1 - 41			1	Toujours
6.081	Données processus Out 4	1 - 41			2	Toujours
6.082	Données processus Out 5	1 - 41			6	Toujours
6.083	Données processus Out 6	1 - 41			5	Toujours
6.084	Données processus Out 7	1 - 41			15	Toujours
6.085	Données processus Out 8	1 - 41			16	Toujours
6.086	Données processus Out 9	1 - 41			11	Toujours
6.087	Données processus Out 10	1 - 41			13	Toujours
6.110	Données proces-	0 - 6			0	Toujours

© Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
	sus In 3					
6.111	Données processus In 4	0 - 6			1	Toujours
6.112	Données processus In 5	0 - 6			2	Toujours
6.113	Données processus In 6	0 - 6			2	Prêt
33.001	Type de moteur	1 - 2	Sélectionner le type de moteur, type de régulation (paramètre 34.010) de manière correspondante.		1	Prêt
			1	Moteur asynchrone		
			2	Moteur synchrone		
33.010	Fact. moteur I2T	0 - 1000 [%]		Il est possible de régler ici le pourcentage de seuil de courant (par rapport au courant moteur 33.031) pour le lancement de l'intégration.	0	Prêt
33.011	Temps I2T	0 - 1200 [s]		Durée après laquelle le régulateur d'entraînement est désactivé avec I^2T .	30	Prêt
33.015	Optimisation R	0 - 200 [%]		Si nécessaire, ce paramètre permet d'optimiser le comportement au démarrage.	100	Prêt
33 031	Courant moteur	0 - 150 [A]		Permet de régler le courant moteur nominal IM,N pour une commutation en étoile ou en triangle.	Dépend des appareils/du moteur	Prêt
33.032	Puissance moteur	0 - 55000 [W]		Une valeur de puissance [kW] PM,N correspondant à la puissance nominale du moteur doit être réglée ici.	Dépend des appareils/du moteur	Prêt
33.034	Régime moteur	0 - 80000 [trs/min]		Entrer ici la valeur indiquée sur la plaque signalétique du moteur pour le régime nominal du moteur n M,N.	Dépend des appareils/du moteur	Prêt
33.035	Fréquence moteur	10 - 400 [Hz]		La fréquence nominale du moteur f M,N est réglée ici.	Dépend des appareils/du moteur	Prêt
33 050	Résistance stator	0,00 - 100 [Ohm]		La résistance stator peut être optimisée ici si la valeur indiquée automatiquement (identification du moteur) ne suffit pas.	Dépend des appareils/du moteur	Prêt
33.105	Auto-ind.fuite	0 - 1 [H]		Uniquement pour les moteurs asynchrones. L'auto-induction de fuite peut être optimisée ici si la valeur indiquée automatiquement (identification du moteur) ne suffit pas.	Dépend des appareils/du	Prêt

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
					moteur	
33.110	Tension moteur	0 - 1500 [V]		Uniquement pour les moteurs asynchrones. Permet de régler la tension moteur nominale U, M,N pour une commutation en étoile ou en triangle.	Dépend des appareils/du moteur	Prêt
33.111	Cosphi moteur	0,5 - 1		Uniquement pour les moteurs asynchrones. Entrer ici la valeur indiquée sur la plaque signalétique du moteur pour le facteur de puissance cosphi.	Dépend des appareils/du moteur	Toujours
33.138	Durée de courant d'entretien	0 - 3600 [s]		Uniquement pour les moteurs asynchrones. Période pendant laquelle l'entraînement se poursuit après la fin de la rampe de freinage avec courant continu.	0	Prêt
34.010	Type de régulation	100 - 201		Sélection du type de régulation	100	Prêt
			100	open-loop moteur asynchrone		
			101	close-loop moteur asynchrone		
			200	open-loop moteur synchrone		
			201	close-loop moteur synchrone		
34 011	Type d'encodeur	0 - 2		Sélection du type de transmetteur **⚠ AVERTISSEMENT! Lorsque le transmetteur HTL est sélectionné, l'interface émet en 24 V. Cela pourrait entraîner la destruction du transmetteur en cas d'utilisation d'un transmetteur TTL.**	0	Prêt
			0	Inactif		
			1	Transmetteur TTL		
			2	Transmetteur HTL		
34 012	Résolution de l'encodeur	0 - 10000		Sélection de la résolution du transmetteur utilisé.	1024	Toujours
34 013	Décalage encodeur	-360 - 360 [°]		Il est possible de définir ici un décalage encodeur pour le transmetteur.	0	Toujours
34.020	Fonction d'alignement	0 - 1		Ce paramètre permet d'activer la fonction d'alignement.	0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
34.021	Durée d'alignement	0 - 1000 [ms]		La durée d'alignement peut être saisie ici.	100	
34.030	Fréquence de commutation	1 - 4		Sélection de la fréquence de commutation du régulateur d'entraînement.	2	Toujours
			1	16kHz		
			2	8kHz		
			4	4kHz		
34.090	Régulateur n Kp	0 - 10000 [mA/rad/s		L'amplification de régulation du régulateur d'entraînement peut être optimisée ici si les résul-	Dépend des	Toujours

 © Gardner Denver Deutschland GmbH

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch

Numéro de paramètre	Nom du paramètre	Plage réglable	Sélection possible	Description des paramètres	Valeur usine 1	Statut d'adoption
		]		tats indiqués automatiquement (identification du moteur) ne suffisent pas.	appareils/du moteur	
34.091	Régulateur n Tn	0 - 10 [s]		La durée de retour au repos du régulateur d'entraînement peut être optimisée ici si les résultats indiqués automatiquement (identification du moteur) ne suffisent pas.	Dépend des appareils/du moteur	Toujours
34.110	Glissement Trimmer	0 - 1,5	La compensation du glissement peut être optimisée ou désactivée ici (pour moteurs asynchrones)		0	Toujours
			0	Désactivé (comportement comme sur secteur)		
			1	Le glissement est compensé.		
34.120	Caractéristique carrée	0 - 1	Il est possible d'activer ici la fonction de caractéristique carrée.		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		
34.121	Adaptation de débit	10 - 100 [%]		Il est possible de définir ici de quel pourcentage le débit doit être abaissé. Des modifications excessives peuvent entraîner un arrêt en cas de surtension pendant le fonctionnement.	50	Toujours
34.130	Réseve de règle d'enregistrement	0 - 3		Ce paramètre permet d'adapter la tension délivrée (pour les moteurs asynchrones).	0,95	Toujours
35.080	Hacheur de freinage	0 - 1	La fonction du hacheur de freinage peut être activée ici.		0	Toujours
			0	Inactif		
			1	Actif		

Prematic AG, Märwilerstrasse 43, 9556 Affeltrangen www.prematic.ch Tel. 071 918 60 60, Mail: v-g@prematic.ch